

07.11.1990

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

04-172521

(43)Date of publication of application: 19.06.1992

51)Int.CI.

G06F 3/033

(21)Application number : **02-299911**

(71)Applicant : FUJITSU LTD

(22)Date of filing:

(72)Inventor: ARITA TAKASHI

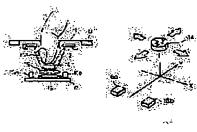
SAKAGUCHI AKIHIKO

SASAKI TOSHINAGA

(54) POINTING CONTROLLER

(57)Abstract:

PURPOSE: To make it possible to incorporate a pointing controller in a keyboard section and in a portable compact computer and to enhance the operability of the pointing controller by movably installing in a casing a hole member that forms an insertion hole for finger that is operated by bending the inserted finger. CONSTITUTION: A finger bowl unit 10 is operated by the bending motion of a forefinger inserted in the hole of a hole member 11. When a permanent magnet 14 fixed to the hole member 17 moves accompanied by the motion of the inserted forefinger to arbitrary coordinates of X and Y axes, the resistance values of magnetic resistance elements 16a and 16b change as magnetic flux from a permanent magnet 14 based on the magnetic resistance effect. respectively. Thus, the displacements of magnet 14 in the X and Y directions can be detected by the change in their respective magnetic resistances. Then, by treating the variance of the displacement for acceleration control, the pointer or cursor on the display of a computer can be moved.





Best Available C

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

,

[Date of extinction of right]



Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

⑩日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

® 公 開 特 許 公 報 (A) 平4-172521

®Int. Cl. 5

織別配号

庁内整理番号

❸公開 平成4年(1992)6月19日

G 08 F 3/033

330 A

8323-5B

審査請求 未請求 欝求項の数 10 (全10頁)

会発明の名称 ポインティング制御装置

②特 顧 平2-299911

②出 颐 平2(1990)11月7日

@発 明 者 有 田 隆 神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社

です。 | ②発 明 者 坂 口 昭 彦 神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社

内

②発 明 者 佐 々 木 寿 修 神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社

內

勿出 願 人 富士通株式会社 神奈川県川崎市中原区上小田中1015番地

邳代 理 人 弁理士 青木 朗 外4名

明 紅 書

1. 発明の名称

ポインティング創御装置

2 特許請求の範囲

1. ケーシング(13)を有するコンピュータのディスプレイ上のポインターまたはカーソルをディスプレイ上の任意の位置へ移動させるためのポインティング装置において、上記ケーシングに指の屈折運動により操作する指の挿入孔(11A)を形成するホール部材(11)を可動に取り付けたことを特徴とするポインティング制御装置。

2. 上記ホール部材(11)は弾性部材により 形成されることを特徴とする鏡求項 I 記載のポインティング制御装置。

3. 上記該ホール部材(11)の単位時間あたりの移動量を検出する検出手段(15、16a、16b)を設け、譲検出手段の検出結果に基づいてポインターまたはカーソルを移動させることを特徴とする請求項2記載のポインティング制御設置。

- 4. 上記検出手段(15、16a、16b)は ホール部材(11)の底部に固設される永久磁石 (14)と、その磁界内において上記プリント基 板上に配設される磁電変換素子(16a、16b) とにより形成されることを特徴とする請求項3配 載のポインティング制御装置。
- 5. 上記ホール部材を原点位置に保持する保持 手段(24、28)を設けたことを特徴とする請求項4記載のポインティング制御装置。
- 6. 上記保持手段(24、28)はホール部材 (11)に形成される突起(28)と、プリント 基板側に配設されるこの突起を係入する対応凹所 (24)とにより形成されることを特徴とする糖 求項5 配載のポインティング制御装置。
- 7. 上記ホール部材を原点位置に復帰せしめる 復帰手段(26)を設けたことを特徴とする開求 項6記載のポインティング制御装置。
- 8. ブリント基板(17)上にホール部材の押 し下げにより作動せしめられるスイッチ素子を設 けたことを特徴とする請求項7記載のポインティ

特開平 4-172521 (2)

ング部街筠賞。

9. 上記磁電変換素子(16a、16b)の検 出信号をホール部材の加速度として制御する加速 度制御手段を有することを特徴とする請求項4記 載のポインティング制御装置。

10. 上記ホール部材の移動時に、その所定の初期移動領域においては加速度を0として処理する 制御手段を設けたことを特徴とする請求項9記載 のポインティング制御装置。

3. 発明の辞細な説明

(概要)

コンピュータのディスプレイ上のポインターまたはカーソルをディスプレイ上の任意の位置へ移動させるためのポインティング制御装置に関し、

デスクトップコンピュータのキーボード部及び 携帯可能な小型コンピュータに組み込み可能で且 つ操作性を良好ならしめることを目的とし、

所定のスイッチ回路を形成したアリント基板を ケーシング内に組み込んだ、コンピュータのディ スプレイ上のポインターまたはカーソルをディス プレイ上の任意の位置へ移動させるためのポインティング装置において、上記ケーシングに指の屈 折運動により掻作する指の挿入孔を形成するホー ル部材を可動に取り付けて構成する。

〔逆禁上の利用分野〕

本発明はコンピュータのディスプレイ上のポインターまたはカーソルをディスプレイ上の任意の位置へ移動させるためのポインティング制御装置に関する。

世来よりデータ処理におけるデータの入出力手段として、コンピュータのCRT等のディスプレイの西面上に文字や図形によるデータを表示しつつキーボードの他にデジタイザ、マウス、ライトベン、トラックボール等の入力手段を介して、対話的な操作を行ないながらデータを作成する方法が用いられている。このような操作方法は例えば、図形によるデータ処理を行なうCADや、シミュレーション分野等に多く用いられている。

近年、データ処理、OA分野においても、デー

タの入出力装置として、キーボードの他にポイン ティングデバイスの使用を必須とした対話的な操作によって処理するOS、アプリケーションソフトが操作性の良さから増加しつつある。

一方コンピュータ装置においては、コンピュータ本体、キーボード及びディスプレイのそれぞれが独立したデスクトップタイプのコンピュータから、コンピュータ本体、キーボード、ディスプレイが一体となったラップトップタイプ、ノートタイプ、パームトップタイプへと携帯に便利な軽量、小型化の傾向にある。

ポインティングデバイスにおいては、使用環境 が拡大され、従来の机上設置による操作だけでな く、携帯用として、コンピュータを膝の上、成い は掌にのせた状態で、ポインティングデバイスが 使用できることが要求されている。このため、ポ インティングデバイスは、従来のマウス、デシ イザなどのように設置固種を必要とせず、コンピ ュータ装置に組み込むことが望まれる。また従来 のデスクトップコンピュータにおいても、机上設 置面積を小さくする要求があるため、コンピュータ装置に組み込むことが必要とされる。 なお携帯 用の場合は、電源は電池を主とするため、各デバィスは低消費電力であることが必要である。

〔従来の技術〕

従来コンピュータ装置に組み込まれているポインティングデバイスとしては、第20図に示すようなものがある。同図に示すものは装置のキーボード1にセンサ(図示せず)に接続されたパー2を設けておき、このパーを左右に動かすことによりセンサを介してディスプレイ上のポインター以たなっているすことによりディスプレイ上のポインターとはかすことによりディスプレイ上のポインターとによりディスプレイ上のポインター(例、特勝平1-503418号参照)。

(発明が解決しようとする課題)

しかるに、第20図に示す如き、上記従来のコン ピュータ装置に組み込まれたポインティングデバ

特別平4-172521(8)

イスにおいては、バー2がキーボード1の相当の 固種を占有し大型となり、かつ斜め方向のカーソ ルまたはポインタの移動が出来ない(即ち、Xー Y直交2平面において一度にX方向あるいはY方 向のみにしか動かせず斜め方向への移動はX、Y 方向移動の組合せで行うしかない)ので、使い勝 手が思いという問題がある。

本発明はこのような問題点に酸み、デスクトップコンピュータのキーボード部及び携帯可能な小型コンピュータに組み込み可能で且つ媒作性が良好なポインティング制御装置を提供することを目的とする。

【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するため、本発明によれば、ケーシングを有するコンピュータのディスプレイ上のポインターまたはカーソルをディスプレイ上の住意の位置へ移動させるためのポインティング装置において、上記ケーシングに指の展析運動により操作する指の挿入孔を形成するホール部材を可

動に取り付けたことを特徴とするポインティング 制御装置が提供される。

また上記ホール部材に永久磁石を設けると共にハウジングの下方に磁電変換業子を配設することにより、ホール部材が任意の方向へ移動した位置を磁電変換素子の磁気抵抗効果による電圧変化によって検出する。

(作用)

ポインターまたはカーソルをディスプレイ上の 任意の位置へ移動させる際には人指し指をホール 部材の孔内に挿入して屈折させるだけでよい。ホ ール部材の移動量及び方向は永久磁石と磁電変換 業子とによる磁気抵抗効果により検知することが できる。

またホール部材は指で操作することができるので小型化が可能であり、コンピュータ装置のキーボードに組込むことができ、且つ操作は簡単である。

(実施例)

第1回及び第2回は本発明の第1の実施例を示す図であり、第1回は組立断面図、第2回は分解 斜視図である。

第2四に示す如く、磁気センサ (16)及びス イッチ (18)はプリント基板 17に実装される。 カップリング (12) はホール部材 11 の基部に はめこみ固定される。各部品は量産性のある加工 部品であり、部品点数も少なく、また積層型組立 によって製造できるため、安価に提供することが できる。

第3図は本発明に係るフィンガーホール装置を 携帯可能な小型コンピュータのキーポード部へ実 装した外観を示すもので、本発明のフィンガーボ ール物質は10で示してある。

第4図はホール部材11の孔内に人登指を登込み、人指し指の図折動作によって操作する様子を 示す。

銀5図は人指し指を屈折させた時の状態を示し、 人指し指を屈折させることにより、ホール御材1 1の底部に固数される永久磁石14の位置を移動 させる。この磁石14の移動による検出方法を第 6、7図を参照して説明する。

ホール部材11に固定された永久磁石14が指の移動に伴ってX軸、Y軸の任意座標へ移動すると、磁気抵抗衆子(センサ)16a、16bは永

特開平4-172521(4)

久班石14からの磁束変化によりそれぞれ磁気抵抗効果により抵抗値が変化する。この場合磁気抵抗素子16a、16bを、それぞれの磁気検出方向をそれぞれ矢印の方向となるように配置しておけばそれぞれの磁気抵抗変化から磁石14のX、Y方向の変位が検出できる。

この時の変位量を加速度制御することによりコ ソピュータのディスプレイ上のポインター又はカ ーソルを移動させることができる。この制御の幹 組は後述する。

実際の操作時では、指を用いて磁石14を大きく移動させるとコンピュータのディスプレイ上のポインター又はカーソルは大きく移動し、微小移動でせると微小にポインター又はカーソルを移動制御することができる。オペレータは指の動作によってディスプレイ上の位置により動し、視覚によってディスプレイ上の位置を確認して再び指を調整するといった一連の操作によりフィードバック制御されるため、操作性は十分良好である。

を示す図である。ホール部材11は第5図の場合 と同様に、指の関節を中心に指を屈折することに よって指とともに移動することが可能となる。

ホール部材11の原点位置決め手段として、ホール部材11の低部に突起28を設け、ホール部材11が原点位置(初期位置)にある時にこの突起28はハウジング22に形成した対応凹所24内に保止する。即ち、第8図に示す初期位置に安定保持される。

ホール郎材11はその操作時に突起28が凹所 24から簡単に外れるが、上記コイル状のばね2 6の反力により原点へ復帰される。

第11回は本発明の第3の実施例を示す断固図で、第1回に示す構造に上記第2実施例の思想を通用したものに相当する。

第11図においてはホール部材が比較的勇性力の大きな弾性材料で成形されているため、第8~10図に示すスプリング26は不要であり自身の弾性力によって原点に復帰することができる。原点位置決め手段を構成するホール部材11の底部

第8図及び第9図は本発明の第2の実施例を示す図であり、第8図は組立断面図、第9図は分解 斜祖図である。両図において第1図〜第7図に示 す第1実施例と対応する部品は同一番号で示し、 重複説明を省略する。尚、各部品の形状は第1実 施例と第2実施例とで多少相違していてもその機 能は基本的に同一である。

尚、26はホール部材11を初期位置に復帰させるためのばねを示し、ホール部材11に設けた外間フランジ27とハウジング22との間に介在せしめられる。

ホール部材11は任意の方向へ移動可能なように、第2実施例では、例えばケーシング13の内側面に対称に形成した2つの穴21の中にカップリング12の突起部23を挿入し、カップリング12の突起部23を挿入し、カップリングけた穴部25に、ホール部材11の上側面に設けた穴部25に、ホール部材11の上側面に設けた突起部27を挿入する。これによりホール部材11が任意方向への移動可能である。

第10図は実際に人指し指を挿入した時の状態

突起28を係入させるための凹所24はスライダ 15に形成されている。 尚、30はスライダ15 をホール部材11に押し付ける方向に付勢するば ねで、それにより突起28は凹所24内に安定保 持される。 尚、第8図に示す実施例においてはば ね26がこのばね30の機能も無ねている。

第12、13図に示す位置検出方法の別の実施 例を示す。

 圧がVAB又はVco端子から出力される。

このように磁気抵抗素子を用いて、磁気抵抗変化を利用した検出機能であると低消費電力化が可能となる、構造が簡単になる等の利点がある。

また、これとは別に、第14、15図に示す如く、永久磁石14'に対して4つの磁気抵抗素子16-1、16-2、16-3、16-4を4方向へ配置してもよい。この場合も着磁方向は垂直方向である。

第16 図及び第17 図によりスライダーの加速 制御を説明する。

第16図は制御回路図であり、43は磁石14 (14')の移動量を検出する検出部(図は第1 3図の実施例のものを示している)、44はA/ D変換器、45はMPUである。

磁気抵抗変化、エンコーダの回転量等を検出する検出部43から出力されるX軸移動信号及びY 触移動信号を増幅してA/D変換器44でデジタル変換した後、MPU45にて加速度制御して出力する。この加速度制御を行う際のフローチャー トを第17図(a)に示す。

第17図(a)において、まず磁石のX軸側の 移動量に応じて出力されるX軸側の出力電圧を測 定して、これを記憶する。次に同様にY軸側の移 動量に伴う出力電圧を測定して、これを記憶する。

MPU45内には第17図(b)に示すように、X軸、Y軸の電圧値に対応した加速度を示すカウント数を出力するテーブルを備えている。例えば、X軸の電圧値が2、Y軸の電圧値が8の場合、それぞれカウント数10と40とを出力することになり、単位時間あたりの移動信号をX軸で10回、Y軸で40回出力して、カーソルを制御される。

このように、加速度制御を行うことでカーソル 移動を実現させると、磁石の移動量が少なくで済 むことから、操作が容易となる、装置を小型にす ることができる等の利点が生じる。

特に、機方向の寸法を小さくでき、例えばキーボード部において、1キー分のスペースに設置することができる。

第18A、18B図はホールの移動範囲を示し

たものである。

第18A図においてホール部材11(従って社石14)が指により実線位置から一点鎖線位置まで傾斜せしめられた時の全移動量は r. + r. であり、そのうち一点鎖線で示す r. を初期移動領域とすると、これを平面図で見ると、第18B図に示す如く初期移動領域は半径 r. となる。指をホールに挿入する際の扱れや、指をホールに挿入した状態における指の微動作の領域がこの初期移動領域に相当する。

第19図はMPU45内のテーブルの一実施例を示したものである。上記の初期移動領域で、内ではカーソル又はポインターを停止させておくのが望ましく、そのため、検出装置から出力された電圧が例えば電圧信号値8までをカウント数0としてカウントしないことを示している。これにより測定特度を向上させることができる。

(発明の効果)

以上説明した様に本発明によれば、ケーシング

に指の挿入孔を形成するホール部材を形成することにより、ポインティング装置の操作性が簡単、良好になるのみならず、小型化、薄型化ができ、従って、消費電力の省力化が図れ、ラップイブにクイブ、ノートタイプ、パームトップタイプには 撃することが可能となる。またデスクトップコンピュータのキーボードに組込んだ場合には、 従来要のマウス、デジタイザーのような設置面積を必要とせず省スペース化に寄与することができる。

第1図は本発明の第1の実施例を示す組立断面 図、

4. 図面の領域な影明

第2図は本発明の第1の実施例の分解斜視図、 第3図は本発明のポインティング制御装置を小型コンピュータのキーボード部に実装した例を示す外観図、

第4回及び第5回は第1の実施例の操作例を示

第6図及び第7図は昭石の変位検出方法を説明 するための図。

特別平4-172521(6)

第8回は本発明の第2の実施例を示す組立断面 図、

第9回は本発明の第2の実施例の分解斜視図、

第10図は第2実施例の使用状態を示す図、

第11回は本発明の第3の実施例の要部を示す 図、

第12図および第13図は磁石の変位検出方法の他の例を説明するための図、

第14図及び第15図は磁石変位検出の更に別の実施例を示す図、

第16図は加速度制御を行なうための回路図、

- 第17図は加速度制御のフローチャート、

第18A、18B図は本発明におけるホール部 材の作動領域及び初期作動領域を示す図、

第19図はMPUに記憶された検出電圧とカウント数との関係を示す図、

第20図は従来のコンピュータ装置に組み込まれているポインティングデバイスを示す図、 である。 11···ホール部材、13···ケーシング、 14···永久磁石、16···磁気抵抗素子、 17···プリント基板。

特許出國人

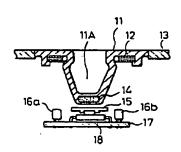
富士通株式会社

特許出關代理人

 弁理士
 有
 木
 助

 弁理士
 石
 田
 数

 弁理士
 山
 口
 取



本発明の第1実施例

第1回

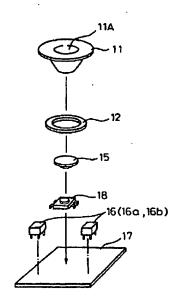
11…ホール部材

13…ケーシング

14…永久磁石

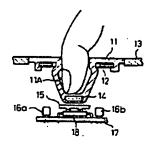
16…磁気抵抗索子

17…プリント基板

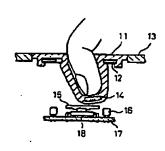


分解斜视图 第 2 图

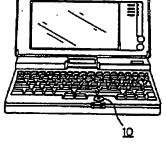
特開平 4-172521(7)



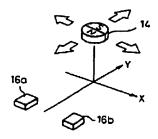
值作状度 第 4 函



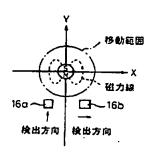
照作状度 第 5 図



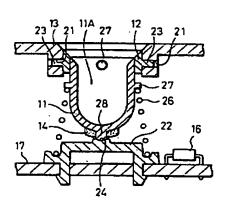
ラップトップコンピュータ外観 第 3 図



造石位置校出方选; 第 6 图

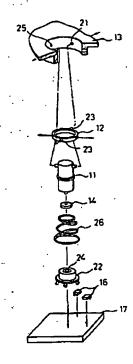


磁石位置検出方法 1 第 7 図

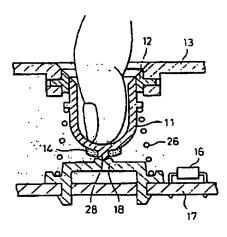


第2 異能例

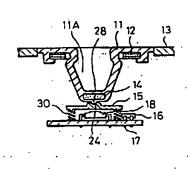
特別平 4-172521 (8)



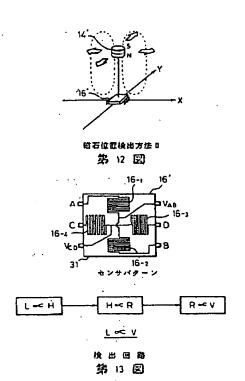
第2実施例分解斜视图第9 图



第2 实施例操作状態 第 10 図

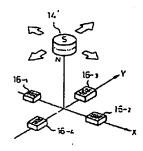


第3 実施例第11 図



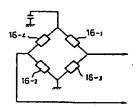
-182-

特別平4-172521 (9)

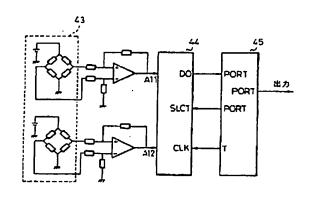


近石位置検出方法 II

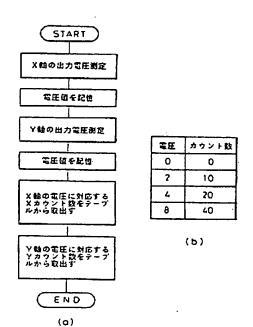
第 14 図



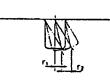
快出回路第 15 図



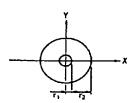
斯爾回身 第16 図



作助フローチャート 第 17 図



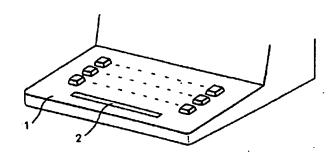
第184 図



多 助 郊 校 第 18B 図

	Z.E	カウント数
	0	0
	2	0
7	4	-0
± 1	0 2 4 6	0
Ł	8	0
T	10	
[3]	12	2 4
+ 1	14	8

MPUノモリ内容 第 19 図、



维来技術 第 20 図

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.